



V

Variable-Rate Technologies

En català, **Tecnologies de dosificació o actuació variable**.

Les **Tecnologies de dosificació variable** són totes aquelles tecnologies embarcades en equips que permeten que la dosificació d'un recurs variï de manera contínua per tal d'aconseguir una distribució espacial variable del recurs. Les tecnologies de dosificació variable inclouen els següents components:

- **Receptor SSNG/GNSS:** equip que determina les coordenades de l'equip agrícola on estigui embarcat per a determinar-ne la seva posició.
- **Sensors:** dispositius que mesuren els paràmetres de treball de l'equip per a determinar-ne l'estat o bé el seus valors de funcionament.
- **Actuadors:** dispositius que actuen sobre l'equip modificant els seus paràmetres de treball.
- **Controladors:** dispositius electrònics que adquireixen les dades subministrades pel receptor SSNG i pels sensors, apliquen els algorismes carregats a la seva memòria i decideixen els senyals de control que s'han d'enviar als actuadors per a aconseguir la dosi desitjada a cada punt o zona del camp.

La variació espacial de les dosis aplicades respon o bé a un **mapa de prescripció** prèviament elaborat i carregat al controlador de l'equip (en el que s'anomena **Agricultura de Precisió basada en mapes**) o bé a les decisions que un controlador pren sobre la marxa a partir de les lectures dels sensors (en el que s'anomena **Agricultura de Precisió en temps real**).

*Repositori Digital d'Agricultura de Precisió - www.grap.udl.cat/ca/repositori [/sites/Grap/ca/repositori/]
Grup de Recerca en AgròTICa i Agricultura de Precisió - GRAP
Universitat de Lleida / Agrotecnio-CERCA Center*



[<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/es/deed.ca>]

Aquesta obra està sota una llicència de **Creative Commons Reconeixement-NoComercial-CompartirIgual 4.0 Internacional (CC BY-NC-SA 4.0)** [<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/es/deed.ca>]

Vector map

Un **Mapa Vectorial** o **Capa Vectorial** és un mode de representar objectes espacials (que tenen representació en l'espai geomètric) en un Sistema d'Informació Geogràfica (SIG). Els objectes es representen segons tres tipus d'elements geomètrics elementals: punts, línies i polígons. A més, aquests objectes tenen atributs, que consisteix en text o informació numèrica que descriu els descriu. Un exemple de format de capa vectorial són els anomenats fitxers de formes o *Shapefiles* (ESRI). Es tracta d'un format vectorial no topològic compost de tres tipus d'arxius: el fitxer de formes, un fitxer índex i un fitxer que enmagatzema la informació descriptiva en forma d'una taula (d'atributs).

*Repositori Digital d'Agricultura de Precisió - www.grap.udl.cat/ca/repositori [/sites/Grap/ca/repositori/]
Grup de Recerca en AgròTICa i Agricultura de Precisió - GRAP
Universitat de Lleida / Agrotecnio-CERCA Center*



[<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/es/deed.ca>]

Aquesta obra està sota una llicència de **Creative Commons Reconeixement-NoComercial-CompartirIgual 4.0 Internacional** (CC BY-NC-SA 4.0) [<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/es/deed.ca>]

Viticultura de precisió

En anglès, *Precision viticulture*.

La **Viticultura de Precisió** consisteix en aplicar l'estratègia de l'Agricultura de Precisió a la viticultura.

*Repositori Digital d'Agricultura de Precisió - www.grap.udl.cat/ca/repositori [[/sites/Grap/ca/repositori/](https://sites/grap/ca/repositori/)]
Grup de Recerca en AgròTICa i Agricultura de Precisió - GRAP
Universitat de Lleida / Agrotecnio-CERCA Center*



[<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/es/deed.ca>]

Aquesta obra està sota una llicència de **Creative Commons Reconeixement-NoComercial-CompartirIgual 4.0 Internacional** (CC BY-NC-SA 4.0) [<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/es/deed.ca>]